

THƯ MỤC

TẠP CHÍ TỰ ĐỘNG HÓA NGÀY NAY SỐ 220 NĂM 2019

Trung tâm Thông tin Thư viện trân trọng giới thiệu Thư mục Tạp chí Tự động hóa ngày nay số 220 tháng 6 năm 2019.

1. “Tự động hóa: báo chí với công nghệ AI/ Bùi Thị Vân Anh// Tạp chí Tự động hóa ngày nay .- Số 220.- 6/2019 .- Tr. 15 – 17

Tóm tắt: Tiết kiệm thời gian, chi phí và nguồn nhân lực, tăng tốc độ và hiệu quả, giúp các nhà báo theo kịp quy mô truyền thông tin tức toàn cầu ngày càng mở rộng. Đó là những lợi ích mà trí tuệ nhân tạo (AI) mang lại cho tòa soạn báo thông qua việc tự động hóa một số quy trình mà trước đây các nhà báo, phóng viên hay nhân viên truyền thông phải thực hiện một cách thủ công. Bài viết này nhằm phân tích vai trò nói trên của AI với báo chí hiện đại thông qua các ứng dụng cụ thể tại các tòa soạn báo nổi tiếng trên thế giới. Tuy nhiên để hiểu tường minh hơn trước tiên tác giả sẽ giới thiệu sơ lược về các khối ứng dụng của AI nói chung để độc giả có cái nhìn bao quát về năng lực của công nghệ này.

Từ khóa: Tự động hóa; Báo chí; Công nghệ AI

2. Một số xu hướng phát triển hệ điều khiển phân tán trong công nghiệp/ Bùi Văn Huy, Phạm Văn Minh, Hoàng Quốc Xuyên// Tạp chí Tự động hóa ngày nay .- Số 220.- 6/2019 .- Tr. 18 – 21

Tóm tắt: Hệ thống điều khiển phân tán là một hệ thống điều khiển cho một dây chuyền sản xuất, một quá trình hoặc bất cứ một hệ thống động học nào, trong đó các bộ điều khiển không tập trung tại một nơi mà được phân tán trên toàn hệ thống với mỗi hệ thống con được điều khiển bởi một hoặc nhiều bộ điều khiển. Hệ thống điều khiển phân tán là cấu trúc đặc trưng cho những hệ thống lớn, có độ tích hợp cao. Nội dung bài báo này trình bày những nghiên cứu tổng quan về xu hướng phát triển đối với hệ điều khiển phân tán trong hiện tại và tương lai gần. Kết quả nghiên cứu giúp những người làm việc trong lĩnh vực này có cơ sở để định hướng đúng đắn hơn trong thực tiễn công tác của mình, giúp cho những cơ sở đào tạo có định hướng đét từng bước thay đổi chương trình đào tạo, tiếp cận yêu cầu thực tiễn.

Từ khóa: Hệ thống điều khiển phân tán; Dây chuyền sản xuất

3. Hệ thống tự kiểm tra chương trình viết bằng ngôn ngữ “Pascal”/ Nguyễn Tiến Dũng// Tạp chí Tự động hóa ngày nay .- Số 220.- 6/2019 .- Tr. 22 – 25

Tóm tắt: Bài viết trình bày một đề xuất về hệ thống cho phép tự động kiểm tra tính chính xác của các chương trình được viết bằng ngôn ngữ lập trình “Pascal”, bằng cách: bắt đầu tự động kiểm tra đối với một bộ dữ liệu đầu vào cố định và tương ứng là kết quả thu được, cùng với dữ liệu tham chiếu. Hệ thống này thay thế cách kiểm tra thủ công (bằng cách tạo dữ liệu từ bàn phím máy tính và phân tích trực quan các kết quả).

Từ khóa: Hệ thống tự kiểm tra; Ngôn ngữ lập trình Pascal

4. Helo - Ứng dụng theo dõi, hỗ trợ nâng cao sức khỏe/ Đỗ Long, Đức Tân// Tạp chí Tự động hóa ngày nay .- Số 220.- 6/2019 .- Tr. 26 – 28

Tóm tắt: Thế giới ngày càng phát triển thì vấn đề sức khỏe ngày càng được đề cao, đặc biệt là việc theo dõi sức khỏe hàng ngày. Chúng ta muốn cập nhật và theo dõi tình trạng sức khỏe của mình nhưng lại không thể dành nhiều thời gian, hay chúng ta muốn theo dõi và nắm bắt được những lúc mà người thân của mình bị ngã hay nhịp tim tăng cao một cách kịp thời và chính xác nhưng chưa có công cụ, thiết bị nào tối ưu về cả giá thành cũng như độ chính xác. “Helo” – một ứng dụng di động mới đã được nghiên cứu và triển khai ra như là một giải pháp để khắc phục những tình trạng này. Trong bài viết, tác giả đề xuất một thuật toán nhận dạng chính xác các trạng thái của người dùng như là đi bộ hay chạy bộ. Sau khi điện thoại nhận dạng được trạng thái của người dùng, một số những dịch vụ khác sẽ được kích hoạt để người sử dụng sẽ có những trải nghiệm tuyệt vời hơn trong việc theo dõi sức khỏe của chính mình cũng như người thân.

Từ khóa: Theo dõi sức khỏe; Ứng dụng di động

5. Anki, Jibo và Kuri – Những bài học từ sự thất bại tạm thời của robot xã hội/ TA TUYEN// Tạp chí Tự động hóa ngày nay .- Số 220.- 6/2019 .- Tr. 31 – 34

Tóm tắt: Các robot xã hội như Anki, Jibo và Kuri từng được giới thiệu và hứa hẹn như một giải pháp đột phá về kết nối xã hội cho con người. Tuy nhiên, hiện chúng ta chưa đạt được các mục tiêu đề ra. Nguyên nhân gì và những bài học nào chúng ta có thể rút ra từ sự thất bại này. Bài viết đề cập đến góc nhìn của Guy Hoffmen – Giáo sư từ trường Kỹ thuật Cơ khí và Vũ trụ Sibley tại Đại học Cornell.

Từ khóa: Robot xã hội; Kết nối xã hội; Giáo sư Guy Hoffmen

Trung tâm Thông tin Thư viện